

TEMA 3º: CALCULO DIFERENCIAL EN ESPACIOS NORMADOS.

Vamos a tratar en este capítulo de funciones $f: U \subset E \rightarrow F$ donde E y F son espacios normados sobre el cuerpo \mathbb{K} (\mathbb{R} ó \mathbb{C}) y U es un abierto de E . En particular, las aplicaciones $f: U \subset \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}^n$ (cálculo diferencial de varias variables, reales o complejas).

1. DEFINICION: Interpretación geométrica. PRIMERAS PROPIEDADES

DEFINICION: Sean E y F espacios normados sobre \mathbb{K} , U un abierto de E y $f: U \subset E \rightarrow F$ una aplicación. Se dice que f es diferenciable o derivable en el sentido de FRECHET en un punto $a \in U$ si existe una aplicación lineal y continua $Df(a)$ de E en F tal que

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a) - Df(a)(x-a)}{\|x-a\|} = 0$$

Que este límite sea cero es equivalente a que

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{\|f(x) - f(a) - Df(a)(x-a)\|}{\|x-a\|} = 0 \quad \text{ó también} \quad \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h) - f(a) - Df(a)(h)}{\|h\|} = 0$$

En el caso de que $E = \mathbb{K}^m$ y $F = \mathbb{K}^n$, si $f: U \subset \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}^n$ es diferenciable en el punto $a = (a_1, \dots, a_m) \in \mathbb{K}^m$, $Df(a)$ es una matriz

$$\begin{pmatrix} c_{11} & \dots & c_{1m} \\ \vdots & & \vdots \\ c_{n1} & \dots & c_{nm} \end{pmatrix}, \text{ pues } \mathcal{L}(\mathbb{K}^m, \mathbb{K}^n) \cong \mathcal{M}_{n \times m}(\mathbb{K}).$$

Dado $(x_1, \dots, x_m) \in U$, $f(x_1, \dots, x_m) = (y_1, \dots, y_n) \in \mathbb{K}^n$; convenimos en llamar $f_1(x_1, \dots, x_m) = y_1, \dots, f_n(x_1, \dots, x_m) = y_n$ y decimos que f_1, \dots, f_n son las componentes de f . En este caso, la definición queda así:

$f: U \subset \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}^n$ es diferenciable en el punto $(a_1, \dots, a_m) \in U$ si existe una matriz $\begin{pmatrix} c_{11} & \dots & c_{1m} \\ \vdots & & \vdots \\ c_{n1} & \dots & c_{nm} \end{pmatrix}$ tal que

$$\lim_{(x_1, \dots, x_m) \rightarrow (a_1, \dots, a_m)} \frac{[f_1(x_1, \dots, x_m), \dots, f_n(x_1, \dots, x_m)] - [f_1(a_1, \dots, a_m), \dots, f_n(a_1, \dots, a_m)] - (x_1 - a_1, \dots, x_m - a_m) \begin{pmatrix} c_{11} & \dots & c_{1m} \\ \vdots & & \vdots \\ c_{n1} & \dots & c_{nm} \end{pmatrix}}{\|(x_1 - a_1, \dots, x_m - a_m)\|} = (0, \dots, 0)$$

En el caso $E = F = \mathbb{K}$, $Df(a)$, si existe, es un elemento de \mathbb{K} pues $\mathcal{L}(\mathbb{K}, \mathbb{K}) \cong \mathbb{K}$.

La definición queda así:

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a) - Df(a)(x-a)}{x-a} = 0 \iff Df(a) = \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x-a}$$

* INTERPRETACION GEOMETRICA: 1º CASO $E = F = \mathbb{R}$.

Si $f: U \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ es diferenciable en el punto $a \in U$

● existe $Df(a) \in \mathbb{R}$ tal que $Df(a) = \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x-a}$

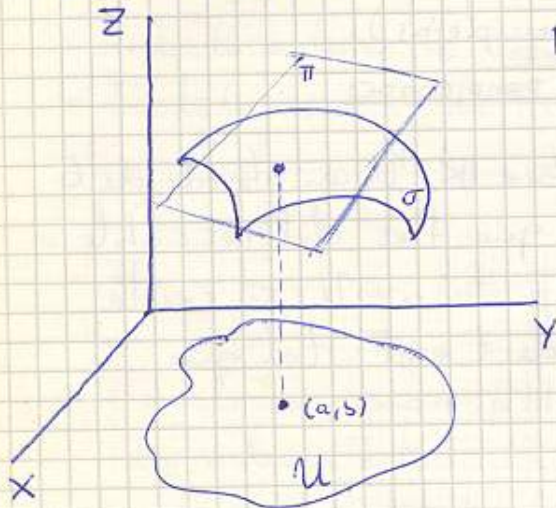
*Apuntes de la asignatura
ANÁLISIS II
de Agustín García Nogales
Licenciatura en Matemáticas UEX
Curso 1980/1981
Profesor: Carlos Benítez*

$y = f(x)$

Entonces la función f dada y la función $g(x) = f(a) + Df(a)(x-a)$ tienen en el punto $(a, f(a))$ un contacto de orden 1. (*)

De la función g , cuya gráfica es una recta, decimos que es la tangente a la curva de ecuación $y = f(x)$ en el punto $(a, f(a))$.

② Caso $E = \mathbb{R}^2$, $F = \mathbb{R}$. Si $f: U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ es diferenciable en el punto $(a, b) \in U$, existe $Df(a, b) = \begin{pmatrix} p \\ q \end{pmatrix}$ tal que

$$\lim_{(x, y) \rightarrow (a, b)} \frac{f(x, y) - f(a, b) - (x-a, y-b) \begin{pmatrix} p \\ q \end{pmatrix}}{\|(x-a, y-b)\|} = 0 \quad (I)$$


$z = f(x, y)$ es la ecuación de una superficie σ de \mathbb{R}^3 que pasa por el punto $(a, b, f(a, b))$
 $z = f(a, b) + (x-a, y-b) \begin{pmatrix} p \\ q \end{pmatrix}$ es la ecuación de un plano π que pasa por el punto $(a, b, f(a, b))$.

Entonces, la condición (I) implica que σ y π tiene en $(a, b, f(a, b))$ un contacto de orden 1, es decir, que π es tangente a

σ en el punto $(a, b, f(a, b))$. Decir, entonces, que f tiene derivada en el punto (a, b) significa, geométricamente, que la gráfica de f tiene plano tangente en el punto $(a, b, f(a, b))$.

1.1. PROPOSICION: Si $f: U \subset E \rightarrow F$ es diferenciable en el punto $a \in U$, entonces, su diferencial en el punto a es única.

Demostr.: Supongamos que φ y ψ son funciones lineales continuas de E en F tales que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h) - f(a) - \varphi(h)}{\|h\|} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h) - f(a) - \psi(h)}{\|h\|} = 0$$

$$\text{Entonces } \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\varphi(h) - \psi(h)}{\|h\|} = 0 \Rightarrow \lim_{h \rightarrow 0} \frac{(\varphi - \psi)(h)}{\|h\|} = 0 \quad (II)$$

Probamos que $\forall \varepsilon > 0$, $\|\varphi - \psi\| \leq \varepsilon$, con lo cual quedará visto que $\varphi = \psi$.

Segun (II), dado $\varepsilon > 0$, $\exists \delta_1 > 0 / \forall h \in U, \|h\| \leq \delta_1 \Rightarrow \|(\varphi - \psi)(h)\| < \varepsilon \|h\|$

Siendo U abierto y $a \in U$, $\exists r > 0 / B(a, r) \subset U$. Sea $S = \text{int}(\delta_1, \frac{r}{2})$.

Entonces $\forall x \in E$, $\exists h = \frac{x}{\|x\|} \delta$ es tal que $a+h \in U$, pues $\|a+h-a\| = \|h\| =$

$$= \left\| \frac{x}{\|x\|} \delta \right\| = \delta \leq \frac{r}{2} < r, \text{ y } \|h\| \leq \delta_1. \text{ Luego:}$$

$$\|(\varphi - \psi)\left(\frac{x}{\|x\|} \delta\right)\| \leq \varepsilon \left\| \frac{x}{\|x\|} \delta \right\| \Rightarrow \frac{\delta}{\|x\|} \|(\varphi - \psi)(x)\| \leq \frac{\delta}{\|x\|} \varepsilon \|x\| \Rightarrow \|(\varphi - \psi)(x)\| \leq \varepsilon \|x\|$$

y esto cualquiera que sea $x \in E$. Luego $\|\varphi - \psi\| \leq \varepsilon$. c.q.d.

Geométricamente, dos variedades lineales tangentes (si existe alguna) a una función de E en F en un punto coinciden.

1.2. PROPOSICION: Si $f: U \subset E \rightarrow F$ es diferenciable en $a \in U$ y la diferencial es $Df(a)$, y se cambian las normas de E y F por otras equivalentes (en realidad basta con que la nueva norma de E sea más fina que la primitiva y la nueva norma de F sea más fina que la anterior) entonces f sigue siendo diferenciable en a y tiene la misma diferencial $Df(a)$.

Demostr.: Sean $\|\cdot\|$ y $\|\cdot\|'$ las normas primitivas de E y F y $\|\cdot\|_*$ y $\|\cdot\|'_*$ las nuevas normas sobre E y F .

Si $\|\cdot\|_*$ es más fina que $\|\cdot\|$, existe $p > 0$ tal que $\|x\| \leq p \|x\|_*$, $\forall x \in E$

Si $\|\cdot\|'_*$ es más fina que $\|\cdot\|'$, existe $q > 0$ tal que $\|y\|'_* \leq q \|y\|'$, $\forall y \in F$.

Entonces, $\forall x \in E - \{a\}$

$$0 \leq \frac{\|f(x) - f(a) - Df(a)(x-a)\|'_*}{\|x-a\|_*} \leq pq \frac{\|f(x) - f(a) - Df(a)(x-a)\|'}{\|x-a\|}$$

El último término tiende a cero cuando $x \rightarrow a$. Luego

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{\|f(x) - f(a) - Df(a)(x-a)\|'_*}{\|x-a\|_*} = 0$$

Por tanto, f sigue siendo diferenciable en a y la diferencial es la misma.

Deducimos que si E y F son de dimensión finita, podemos utilizar en el cálculo diferencial cualquier norma sobre E y F , pues todas las normas en E y F son equivalentes.

1.3. PROPOSICION: Si $f: U \subset E \rightarrow F$ es diferenciable en $a \in U$, entonces f es continua en a .

Demostr.: Queremos ver que $\lim_{x \rightarrow a} \|f(x) - f(a)\| = 0$

Por hipótesis, $\lim_{x \rightarrow a} \frac{\|f(x) - f(a) - Df(a)(x-a)\|}{\|x-a\|} = 0$

Entonces, dado $\epsilon = 1$, $\exists \delta > 0 / \|x-a\| < \delta \Rightarrow \|f(x) - f(a) - Df(a)(x-a)\| < \epsilon \|x-a\|$

$$\text{Luego si } \|x-a\| < \delta \Rightarrow \|f(x) - f(a)\| < \|Df(a)(x-a)\| + \epsilon \|x-a\| \leq \|Df(a)\| \|x-a\| + \epsilon \|x-a\| = (\|Df(a)\| + 1) \|x-a\|$$

Este último término tiende a cero cuando $x \rightarrow a$, pues $\|Df(a)\| + 1$ es constante. Luego $\lim_{x \rightarrow a} \|f(x) - f(a)\| = 0$. c.q.d.

1.4. PROPOSICION: Si $f: U \subset E \rightarrow F$ es "diferenciable" en a , pero ~~no se exige~~ que $Df(a)$ sea continua, y f es continua en a , entonces $Df(a)$ es continua.

Demostr.: Sea $Df(a) \in \mathcal{L}(E, F)$ tal que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\|f(a+h) - f(a) - Df(a)(h)\|}{\|h\|} = 0 \quad (I)$$

Se trata de ver que si f es continua en a , entonces $Df(a) \in \mathcal{L}(E, F)$, es decir $Df(a)$ es la diferencial de f en a .

Es suficiente probar que $Df(a)$ es continua en 0 (Teorema 6.1, Tema 1°).

Veamos entonces que dado $\varepsilon > 0$, $\exists \delta > 0 / \|h\| < \delta \Rightarrow \|Df(a)(h)\| < \varepsilon$

Segun (I), existe $\delta_1 > 0 / \|h\| < \delta_1 \Rightarrow \|f(a+h) - f(a) - Df(a)(h)\| < \|h\|$

Siendo f continua en a se tiene que

$$\text{dado } \varepsilon > 0, \exists \delta_2 > 0 / \|h\| < \delta_2 \Rightarrow \|f(a+h) - f(a)\| < \frac{\varepsilon}{2}$$

Sea $\delta = \inf \{ \delta_1, \delta_2, \varepsilon/2 \}$. Entonces,

$$\|h\| < \delta \Rightarrow \|h\| < \delta_1 \Rightarrow \|Df(a)(h)\| < \|f(a+h) - f(a)\| + \|h\| \Rightarrow$$

$$\stackrel{\|h\| < \varepsilon/2}{\Rightarrow} \|Df(a)(h)\| < \|f(a+h) - f(a)\| + \varepsilon/2 \stackrel{\|h\| < \delta_2}{\Rightarrow} \|Df(a)(h)\| < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon. \text{ c.s.g.d.}$$

EJEMPLOS: ① Si $f: E \rightarrow F$ es una aplicación constante, entonces es diferenciable en todo punto y su diferencial en todo punto es la aplicación lineal nula.

Sea $a \in E$; entonces, $\forall h \in E$, $f(a+h) = f(a)$. Evidentemente, $0 \in \mathcal{L}(E, F)$.

Veamos que si hacemos $Df(a) = 0$, entonces $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h) - f(a) - Df(a)(h)}{\|h\|} = 0$.

Siendo $\forall h \in E$, $f(a+h) = f(a)$ y $Df(a)(h) = 0$, tenemos que

$$\forall h \in E, \frac{f(a+h) - f(a) - Df(a)(h)}{\|h\|} = 0 \text{ y, por tanto, } \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h) - f(a) - Df(a)(h)}{\|h\|} = 0,$$

como queríamos ver.

En particular, si $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ es constante, $\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2$, $f(x, y) = c$, la gráfica de la función (el plano $z = c$) tiene ^{plano} tangente en $(a, b, f(a, b))$, $\forall (a, b) \in \mathbb{R}^2$,

que es el plano de ecuación $z = f(a, b) + Df(a, b)(x-a, y-b) = f(a, b) = c$ pues $Df(a, b) = 0$, $\forall (a, b) \in \mathbb{R}^2$.

② Si $f: E \rightarrow F$ es una aplicación lineal y continua entonces es diferenciable en todo punto de E y su diferencial en todo punto es la misma función, es decir, $\forall a \in E$, $Df(a) = f$.

$Df(a) = f \in \mathcal{L}(E, F)$ por hipótesis. Veamos que "funciona" como diferencial.

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h) - f(a) - Df(a)(h)}{\|h\|} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h-a) - f(h)}{\|h\|} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(h) - f(h)}{\|h\|} = 0.$$

En particular, si $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$, su gráfica $z = f(x, y)$ es un plano que pasa por el origen y no contiene al eje Z . Entonces, ^{en todo punto} $z = f(x, y)$ admite plano tangente y es el mismo plano ^{en todo punto} $z = f(x, y)$ en dicho punto.

Comparte la asignatura
ANÁLISIS II
de ^{David} García Nogales
Licenciatura en Matemáticas UEX
Curso 1980/1981
Profesor: Carlos Benítez

③ "Sean E_1, \dots, E_n, F espacios normados y $f: E_1 \times \dots \times E_n \rightarrow F$ una aplicación n -lineal ($n \geq 2$) y continua. Entonces f es diferenciable en todo punto $(a_1, \dots, a_n) \in E_1 \times \dots \times E_n$ y su diferencial en dicho punto es la aplicación

$$Df(a_1, \dots, a_n): (h_1, \dots, h_n) \in E_1 \times \dots \times E_n \longrightarrow f(h_1, a_2, \dots, a_n) + f(a_1, h_2, a_3, \dots, a_n) + \dots + f(a_1, \dots, a_{n-1}, h_n) \in F$$

Haremos la demostración para $n=2$ (en general, es análogo).

Sea $f: E \times F \rightarrow G$ una aplicación bilineal y continua. Entonces $f(a, b) \in E \times F$, la aplicación $(h, k) \in E \times F \mapsto f(h, b) + f(a, k)$ es lineal y continua (comprobar que $(h, k) \in E \times F \mapsto f(h, b) \in F$ y $(h, k) \in E \times F \mapsto f(a, k) \in F$ son lineales y continuas). Además:

$$\lim_{(h, k) \rightarrow (0, 0)} \frac{\|f(a+h, b+k) - f(a, b) - f(h, b) - f(a, k)\|}{\|(h, k)\|} = \lim_{(h, k) \rightarrow (0, 0)} \frac{\|f(h, k)\|}{\|(h, k)\|}$$

$$\text{Siendo } \frac{\|f(h, k)\|}{\|(h, k)\|} \leq \frac{\|f\| \cdot \|h\| \cdot \|k\|}{\max\{\|h\|, \|k\|\}} = \|f\| \cdot \min\{\|h\|, \|k\|\}$$

y como este último término converge a cero cuando $(h, k) \rightarrow (0, 0)$ se deduce que $\lim_{(h, k) \rightarrow (0, 0)} \frac{\|f(h, k)\|}{\|(h, k)\|} = 0$

Luego la aplicación $Df(a, b): (h, k) \in E \times F \mapsto f(h, b) + f(a, k) \in G$ es la diferencial de f en (a, b) . c.q.d.

DEFINICIÓN: Se dice que $f: U \subseteq E \rightarrow F$ es diferenciable en U , o simplemente, diferenciable si es diferenciable en todo punto de U .

Cabe en este caso hablar de la aplicación diferencial

$$Df: x \in U \mapsto Df(x) \in \mathcal{L}(E, F).$$

DEFINICIÓN: Se dice que f es diferenciable continuamente en U , o que es de clase 1 en U , si la aplicación Df es continua en U .

Decir que f es de clase 1 en U , o bien, $f \in C^1(U)$, significa que "puntos próximos de U tienen diferenciales próximas" y, en el caso de que $f: U \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, que puntos "próximos" de U tienen "planos tangentes próximos".

2. Aplicaciones \mathbb{R} -lineales y \mathbb{C} -lineales.

Supongamos que E, F son espacios vectoriales sobre \mathbb{C} (por tanto, también lo son sobre \mathbb{R}). Se dice que una aplicación $\varphi: E \rightarrow F$ es \mathbb{C} -lineal si $\forall \lambda, \mu \in \mathbb{C}, \forall x, y \in E, \varphi(\lambda x + \mu y) = \lambda \varphi(x) + \mu \varphi(y)$.

Se dice que φ es \mathbb{R} -lineal si $\forall \lambda, \mu \in \mathbb{R}, \forall x, y \in E, \varphi(\lambda x + \mu y) = \lambda \varphi(x) + \mu \varphi(y)$.

Se dice que φ es \mathbb{C} -antilineal si $\forall \lambda, \mu \in \mathbb{C}, \forall x, y \in E, \varphi(\lambda x + \mu y) = \bar{\lambda} \varphi(x) + \bar{\mu} \varphi(y)$.

Denotamos por $\mathcal{L}_{\mathbb{C}}(E, F)$ el conjunto de las aplicaciones \mathbb{C} -lineales

de E en F y por $\mathcal{L}_{\mathbb{R}}(E, F)$ el conjunto de las aplicaciones \mathbb{R} -lineales de E en F .

Es evidente que $\mathcal{L}_{\mathbb{C}}(E, F)$ es subespacio vectorial de $\mathcal{L}_{\mathbb{R}}(E, F)$ (ambos son espacios vectoriales sobre \mathbb{C} y, por tanto, sobre \mathbb{R}).

Ejemplos: \mathbb{C} es espacio vectorial sobre sí mismo de dimensión 1.

\mathbb{C} es espacio vectorial sobre \mathbb{R} de dimensión 2. Si E es de dimensión n sobre \mathbb{C} , es de $2n$ -dimensión sobre \mathbb{R} .

Toda aplicación \mathbb{C} -lineal de \mathbb{C} en \mathbb{C} es de la forma $z \in \mathbb{C} \mapsto az \in \mathbb{C}$, donde a es un elemento fijo de \mathbb{C} .

Son \mathbb{R} -lineales (no \mathbb{C} -lineales) las aplicaciones

$$z = x + iy \mapsto \bar{z} = x - iy \quad (\nexists a \in \mathbb{C} / a(x + iy) = x - iy, \forall x + iy \in \mathbb{C}).$$

$$z = x + iy \mapsto \operatorname{Re}(z) = x$$

La primera aplicación es \mathbb{C} -antilineal; la segunda no es ni \mathbb{C} -lineal ni \mathbb{C} -antilineal. Una aplicación \mathbb{R} -lineal no tiene por qué ser \mathbb{C} -lineal o \mathbb{C} -antilineal. Sin embargo, como probaremos después, toda aplicación \mathbb{R} -lineal es suma de una aplicación \mathbb{C} -lineal y otra \mathbb{C} -antilineal.

2.1 TEOREMA: Sean E y F espacios vectoriales sobre \mathbb{C} y Ψ una aplicación \mathbb{R} -lineal de E en F . Entonces:

a) La aplicación $\Psi(x) = \Psi(x) + i\Psi(ix)$ es \mathbb{C} -lineal.

b) La aplicación $\phi(x) = \Psi(x) - i\Psi(ix)$ es \mathbb{C} -antilineal.

Demostr.: Que Ψ y ϕ son aditivas es trivial.

$$a) \Psi((\lambda + \mu i)x) = \Psi((\lambda + \mu i)x) - i\Psi(i(\lambda + \mu i)x) =$$

$$= \lambda\Psi(x) + \mu\Psi(ix) - i\Psi(-\mu + \lambda i)x =$$

$$= \lambda\Psi(x) + \mu\Psi(ix) + i\mu\Psi(x) - i\lambda\Psi(ix) =$$

$$= (\lambda + \mu i)\Psi(x) + (\mu - i\lambda)\Psi(ix) =$$

$$= (\lambda + \mu i)\Psi(x) - i(\lambda + \mu i)\Psi(ix) = (\lambda + \mu i)\Psi(x)$$

$$b) \phi((\lambda + \mu i)x) = \Psi((\lambda + \mu i)x) + i\Psi(i(\lambda + \mu i)x) =$$

$$= \lambda\Psi(x) + \mu\Psi(ix) + i\Psi(i(\lambda i - \mu)x) =$$

$$= \lambda\Psi(x) + \mu\Psi(ix) + i\lambda\Psi(ix) - i\mu\Psi(x) =$$

$$= (\lambda - \mu i)\Psi(x) + (\mu + \lambda i)\Psi(ix) =$$

$$= (\lambda - \mu i)\Psi(x) + i(\lambda - \mu i)\Psi(ix) = \overline{(\lambda + \mu i)} \cdot \phi(x)$$

2.2. COROLARIO: Toda aplicación \mathbb{R} -lineal de E en F es suma de una aplicación \mathbb{C} -lineal y otra antilineal.

Con las notaciones del teorema anterior, $\Psi = \frac{1}{2}\Psi + \frac{1}{2}\phi$.

2.3. COROLARIO: Es condición necesaria y suficiente para que una aplicación \mathbb{R} -lineal: φ sea \mathbb{C} -lineal que $\forall x \in E$, $\varphi(x) = -i \varphi(ix)$.

Demostr.: \Rightarrow Si φ es \mathbb{C} -lineal, $\forall x \in E$, $-i \varphi(ix) = -i^2 \varphi(x) = \varphi(x)$.

\Leftarrow Si $\forall x \in E$, $\varphi(x) = -i \varphi(ix) \Rightarrow \frac{1}{2} \varphi(x) = 0, \forall x \in E$.

Luego $\varphi(x) = \frac{1}{2} \varphi(x)$ y, por tanto, φ es \mathbb{C} -lineal. c.s.g.d.

* Sean E y F espacios normados sobre \mathbb{C} y U un abierto de E . Se dice que $f: U \subset E \rightarrow F$ es \mathbb{K} -diferenciable (en el sentido de Fréchet) en el punto $a \in U$ si existe $Df(a) \in \mathcal{L}_{\mathbb{K}}(E, F)$ tal que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h) - f(a) - Df(a)(h)}{\|h\|} = 0.$$

2.4. PROPOSICION: Sean E y F espacios normados sobre \mathbb{C} y U un abierto de E .

a) Si $f: U \subset E \rightarrow F$ es \mathbb{C} -diferenciable en $a \in U$ con diferencial $Df(a)$, entonces f es \mathbb{R} -diferenciable en a y su diferencial es $Df(a)$.

b) Si $f: U \subset E \rightarrow F$ es \mathbb{R} -diferenciable en $a \in U$ con diferencial $Df(a)$, entonces, f es \mathbb{C} -diferenciable en a si y solo si

$$\forall h \in E, Df(a)(h) = -i Df(a)(ih)$$

$$\text{o bien, si y solo si, } \forall h \in E, Df(a)(ih) = i Df(a)(h) (*)$$

La demostración es consecuencia inmediata de los resultados anteriores.

3. REGLAS FORMALS DE DERIVACION

En las proposiciones siguientes E y F serán espacios normados sobre \mathbb{K} , U y V son abiertos de E y $f: U \subset E \rightarrow F$ y $g: V \subset E \rightarrow F$ aplicaciones.

3.1. PROPOSICION: Si f y g son diferenciables en $a \in U \cap V$ (**), entonces

también lo es $f+g$ y se verifica

$$D(f+g)(a) = Df(a) + Dg(a).$$

Demostr.: Como $Df(a), Dg(a) \in \mathcal{L}(E, F)$, $Df(a) + Dg(a) \in \mathcal{L}(E, F)$.

Además

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{(f+g)(a+h) - (f+g)(a) - [Df(a) + Dg(a)](h)}{\|h\|} =$$

$$= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h) - f(a) - Df(a)(h)}{\|h\|} + \lim_{h \rightarrow 0} \frac{g(a+h) - g(a) - Dg(a)(h)}{\|h\|} = 0$$

Luego $f+g$ es diferenciable y $D(f+g)(a) = Df(a) + Dg(a)$. c.s.g.d.

3.2. PROPOSICION: Si f es diferenciable en $a \in U$, entonces también es diferenciable

en a la función $\lambda \cdot f$, $\forall \lambda \in \mathbb{K}$, y se verifica que $D(\lambda f)(a) = \lambda Df(a)$.

La demostración es análoga a la anterior.

* En el caso en que $F = \mathbb{K}$, cabe hablar de la función $f \cdot g$ y de la función $\frac{1}{g}$ si g no se anula en ningún punto de V . (*)
En este caso

3.3. PROPOSICIÓN: Si f y g son diferenciables en $a \in U \cap V$, entonces también lo es $f \cdot g$ y se verifica
 $D(f \cdot g)(a) = g(a) \cdot Df(a) + f(a) \cdot Dg(a)$.

Demostr.: Dado que $g(a), f(a) \in \mathbb{K}$, $g(a) \cdot Df(a) + f(a) \cdot Dg(a) \in \mathcal{L}(E, \mathbb{K})$.

$$\Delta \text{ además } \lim_{h \rightarrow 0} \frac{(fg)(a+h) - (fg)(a) - g(a) \cdot Df(a)(h) - f(a) \cdot Dg(a)(h)}{\|h\|} =$$

$$= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h)[g(a+h) - g(a) - Dg(a)(h)]}{\|h\|} + \lim_{h \rightarrow 0} \frac{g(a)[f(a+h) - f(a) - Df(a)(h)]}{\|h\|} +$$

$$+ \lim_{h \rightarrow 0} \frac{[f(a+h) - f(a)] \cdot Dg(a)(h)}{\|h\|}$$

El primer sumando tiende a cero, ^{definición de} $Dg(a)$, y $f(a+h)$ está en un entorno acotado de $f(a)$ dado con solo tomar h en un entorno suficientemente "pequeño" de cero, por ser f continua en a .

El segundo sumando también tiende a cero, pues $g(a)$ es constante. El tercer término tiende también a cero puesto que f es continua en a ($\Rightarrow \lim_{h \rightarrow 0} [f(a+h) - f(a)] = 0$) y $\frac{Dg(a)(h)}{\|h\|}$ está acotado

$$\text{ya que, } \frac{\|Dg(a)(h)\|}{\|h\|} \leq \|Dg(a)\|.$$

Luego existe $D(f \cdot g)(a)$ y coincide con $g(a) \cdot Df(a) + f(a) \cdot Dg(a)$. c.s.g.d.

3.4. PROPOSICIÓN: Si $g: V \subseteq E \rightarrow \mathbb{K}$ es diferenciable en $a \in V$ y $g(a) \neq 0$, entonces $\frac{1}{g}$ es diferenciable en a y se verifica

$$D\left(\frac{1}{g}\right)(a) = \frac{-1}{[g(a)]^2} Dg(a)$$

Demostr.: Si $g(a) \neq 0$, siendo g continua en a , existe un entorno de a en el cual g no se anula y en el que podemos considerar definida $1/g$. Evidentemente, $\frac{-1}{[g(a)]^2} Dg(a) \in \mathcal{L}(E, \mathbb{K})$. Veamos que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\left(\frac{1}{g}\right)(a+h) - \left(\frac{1}{g}\right)(a) + \frac{1}{[g(a)]^2} Dg(a)(h)}{\|h\|} = 0$$

con lo cual quedará probada la proposición.

$$\frac{\frac{1}{g(a+h)} - \frac{1}{g(a)} + \frac{1}{[g(a)]^2} Dg(a)(h)}{\|h\|} = \frac{[g(a)]^2 - g(a)g(a+h) + g(a+h) \cdot Dg(a)(h)}{\|h\| \cdot g(a+h) \cdot [g(a)]^2} =$$

$$= \frac{-1}{g(a+h)g(a)} \frac{g(a+h) - g(a) - Dg(a)(h)}{\|h\|} + \frac{g(a+h) - g(a)}{g(a+h)[g(a)]^2} \frac{Dg(a)(h)}{\|h\|}$$

y esta suma tiende a cero cuando $h \rightarrow 0$, puesto que g es diferenciable en a , y, además, como consecuencia de esto, g es continua en a . c.s.q.d.

3.5. COROLARIO: Si $f: U \subseteq E \rightarrow \mathbb{K}$ y $g: V \subseteq E \rightarrow \mathbb{K}$ son diferenciables en $a \in U \cap V$ y $g(a) \neq 0$, entonces, $\frac{f}{g}$ es diferenciable en a y

$$D\left(\frac{f}{g}\right)(a) = \frac{g(a) Df(a) - f(a) \cdot Dg(a)}{[g(a)]^2}$$

* DERIVACION DE FUNCIONES COMPUESTAS (REGLA DE LA CADENA).

3.6. TEOREMA: Sean E, F, G espacios normados sobre \mathbb{K} y U y V abiertos respectivos de E y F . Si $f: U \subseteq E \rightarrow F$ es diferenciable en $a \in U \cap f^{-1}(V)$ y $g: V \subseteq F \rightarrow G$ es diferenciable en $f(a)$, entonces, $g \circ f: U \cap f^{-1}(V) \subseteq E \rightarrow G$ (*) es derivable en a y se verifica que

$$D(g \circ f)(a) = Dg(f(a)) \circ Df(a)$$

Demostr.: $Df(a) \in \mathcal{L}(E, F)$ y $Dg(f(a)) \in \mathcal{L}(F, G) \Rightarrow Dg(f(a)) \circ Df(a) \in \mathcal{L}(E, G)$.

$$\frac{(g \circ f)(a+h) - (g \circ f)(a) - [Dg(f(a)) \circ Df(a)](h)}{\|h\|} =$$

$$= \frac{g[f(a+h)] - g[f(a)] - Dg(f(a))[f(a+h) - f(a)]}{\|h\|} + Dg(f(a)) \left(\frac{f(a+h) - f(a) - Df(a)(h)}{\|h\|} \right) \quad (I)$$

pues $Dg(f(a))$ es una aplicación lineal.
 La norma del segundo sumando es menor o igual que $\|Dg(f(a))\| \cdot \frac{\|f(a+h) - f(a) - Df(a)(h)\|}{\|h\|}$ que tiende a cero cuando $h \rightarrow 0$

pues $\|Dg(f(a))\|$ es constante.
 Siendo g diferenciable en $f(a)$, tenemos que $\forall \epsilon > 0, \exists \delta > 0 / \|K\| < \delta \Rightarrow \|g[f(a)+K] - g[f(a)] - Dg(f(a))(K)\| < \epsilon \|K\|$
 Siendo f continua en a , dado $\delta > 0, \exists \rho > 0 / \|h\| < \rho \Rightarrow \|f(a+h) - f(a)\| < \delta$.

Entonces, si $\|h\| < \rho$ se tiene que

$$\frac{\|g[f(a+h)] - g[f(a)] - Dg(f(a))[f(a+h) - f(a)]\|}{\|h\|} \leq \frac{\epsilon \|f(a+h) - f(a)\|}{\|h\|} \leq$$

$$\leq \varepsilon \frac{\|f(a+h) - f(a) - Df(a)(h)\|}{\|h\|} + \varepsilon \left\| Df(a) \left(\frac{h}{\|h\|} \right) \right\| \leq$$

$$\leq \varepsilon \left[\frac{\|f(a+h) - f(a) - Df(a)(h)\|}{\|h\|} + \|Df(a)\| \right]$$

Para h suficientemente pequeño podemos hacer $\frac{\|f(a+h) - f(a) - Df(a)(h)\|}{\|h\|} \leq 1$

$$\text{Luego } \forall \varepsilon > 0, \frac{\|g[f(a+h)] - g[f(a)] - Dg[f(a)][f(a+h) - f(a)]\|}{\|h\|} \leq \varepsilon (1 + \|Df(a)\|)$$

Por tanto, el primer sumando del segundo miembro de la igualdad (I) tiende a cero. Como el segundo sumando también tiende a cero cuando $h \rightarrow 0$ se tiene que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{(g \circ f)(a+h) - (g \circ f)(a) - [Dg(f(a)) \circ Df(a)](h)}{\|h\|} = 0$$

lo cual prueba que $D(g \circ f)(a)$ existe y coincide con $Dg(f(a)) \circ Df(a)$, q.e.d.

* En el caso $E = \mathbb{K}^m$, $F = \mathbb{K}^n$, $G = \mathbb{K}^p$, si $f: U \subset \mathbb{K}^m \rightarrow \mathbb{K}^n$ es diferenciable en $a = (a_1, \dots, a_m) \in U \cap f^{-1}(V)$ y $g: V \subset \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^p$ es diferenciable en $f(a)$ existen dos matrices tales que

$$Df(a) = \begin{pmatrix} c_{11} & \dots & c_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ c_{m1} & \dots & c_{mn} \end{pmatrix} \quad \text{y} \quad Dg[f(a)] = \begin{pmatrix} d_{11} & \dots & d_{1p} \\ \vdots & & \vdots \\ d_{n1} & \dots & d_{np} \end{pmatrix} \quad (*)$$

Esto significa que

$$Df(a): (h_1, \dots, h_m) \in \mathbb{K}^m \longrightarrow (h_1, \dots, h_m) \begin{pmatrix} c_{11} & \dots & c_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ c_{m1} & \dots & c_{mn} \end{pmatrix} \in \mathbb{K}^n$$

$$\text{Entonces, } D(g \circ f)(a) = Dg[f(a)] \circ Df(a) = \begin{pmatrix} c_{11} & \dots & c_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ c_{m1} & \dots & c_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} d_{11} & \dots & d_{1p} \\ \vdots & & \vdots \\ d_{n1} & \dots & d_{np} \end{pmatrix}$$